

## Ders 3: Morse Önsavı ve bir uygulaması

Bu derste Morse Önsavını ortaya atıp bunu kullanarak  $S^1$ 'e ilişkin bir uygulama yapacağız. Burada kaynak olarak [Mats] ve [GuPo] izlenebilir.

### 3.1 Morse önsavı

$\mathbb{R}$ 'den  $\mathbb{R}^n$ 'ye türevli bir fonksiyonun türevi bir noktada sıfır değilse o nokta civarında fonksiyonun tersi vardır. Bunu söyleyen teorem *Ters Fonksiyon Teoremi*. Bu teorem aslında daha genelini söyler:  $\mathbb{R}^n$ 'den  $\mathbb{R}^m$ 'ye bir  $C^k$ -gönderimin bir noktadaki türevi tekil değilse, o nokta çevresinde gönderim bir  $C^k$ -difeomorfidir.

Türevin tekil olduğu noktalarda, yani kritik noktalarda, Ters Fonksiyon Teoremi bir şey söyleyemez. Yine de, bir kritik nokta dejenere değilse, o noktanın bir komşuluğunda fonksiyon *güzel* davranır. Bunu söyleyen, Morse Önsavı'dır.

**Teorem 7. (Morse Önsavı)**  *$M$  bir  $m$ -manifold,  $f : M \rightarrow \mathbb{R}$  türevlenebilir bir fonksiyon ve  $p_0 \in M$  noktası  $f$ 'nin dejenere olmayan bir kritik noktası olsun. Bu durumda  $p_0$  çevresinde bir komşulukta öyle  $(x_1, x_2, \dots, x_m)$  koordinatları ve öyle bir  $k$  tamsayısı ( $0 \leq k \leq m$ ) vardır ki bu komşuluktaki her  $p$  noktası için*

$$f(p) = f(p_0) - x_1^2 - x_2^2 - \dots - x_k^2 + x_{k+1}^2 + x_{k+2}^2 + \dots + x_m^2$$

*olarak ifade edilir.*

Dikkatle bakarsanız,  $f(p)$ 'nin ifadesinde bir notasyon karmaşası olduğunu görürsünüz. O satırda  $p$  ve  $p_0$  manifoldda, oysa  $x_i$ 'ler  $\mathbb{R}^n$ 'de. Böyle bir ifade  $p$  ve  $p_0$  yazarken kastettiğimiz, bu noktaların parametrizasyon altında aşağıda,  $\mathbb{R}^n$ 'de görüntüsü.

Bu teoremde manifoldda koordinatların tanımlandığı açık bölgeye *Morse komşuluğu*, buradaki koordinatlara *Morse koordinatları* diyeceğiz.  $f$  fonksiyonu Morse ise, teorem sayesinde  $f$ 'nin her bir kritik noktası çevresinde bir Morse komşuluğu bulabiliriz. Morse Önsavının kanıtını sonra vereceğiz.

Morse Önsavına göre örneğin dejenere olmayan kritik bir  $p_0$  noktasında, eğer  $k = 0$  ise bütün terimlerin başındaki işaretler artı olacak ve dolayısıyla  $p_0$  noktası,  $f$  fonksiyonunun  $M$  üzerinde bir yerel çukuru olacak. Dinamik

sistem bakış açısından,  $p_0$  noktası civarında bırakılan su damlacıkları yükseklik fonksiyonunun azalan yönünde hep  $p_0$  noktasına doğru kayacak. Eğer  $k$  sıfırdan farklıysa, ilk  $k$  yönde su damlacığı yükseklik fonksiyonunun azalan yönünde noktadan uzaklaşacak, diğer yönlerde noktaya yaklaşacak.

Morse Önsavını izleyen bazı sonuçları kanıtlayalım.

**Sonuç 8.** *Morse önsavında  $k$  sayısı  $f$  fonksiyonun  $p_0$ 'daki indisine eşittir.*

*Kanıt:* İndisleri bulmak için Hessian matrisini hesaplayalım:

$$\begin{aligned}
 H &= \begin{pmatrix} f_{x_1x_1} & \cdots & f_{x_1x_n} \\ \vdots & \cdots & \vdots \\ f_{x_nx_1} & \cdots & f_{x_nx_n} \end{pmatrix} \\
 &= \begin{pmatrix} -2 & & & & & \\ & \ddots & & & & \\ & & -2 & & & \\ & & & 2 & & \\ & & & & \ddots & \\ & & & & & 2 \end{pmatrix}
 \end{aligned}$$

□

**Sonuç 9.**  *$M$  üzerinde tanımlı bir Morse fonksiyonunun her bir kritik noktası yalıtılmıştır.*

*Kanıt:*  $p_1$  ve  $p_0$ ,  $f$ 'nin iki kritik noktası olsun.  $p_1$ ,  $p_0$  çevresinde bir Morse komşuluğunun içinde olsun ve Morse koordinatlarında  $(x_1, \dots, x_n)$  olarak verilsin. O zaman, Morse Önsavına göre

$$f(p_1) = f(p_0) - x_1^2 - x_2^2 - \dots - x_k^2 + x_{k+1}^2 + x_{k+2}^2 + \dots + x_n^2$$

olacak. Öte yandan,  $p_1$  bir kritik nokta olduğu için  $f$ 'nin bu noktadaki türevi sıfır olmalı. Yani:

$$f_j(p_1) = \pm 2x_j = 0, \quad j = 1, \dots, n$$

(Burada  $j \leq k$  ise işaret  $-$  diğer durumda  $+$ ). Dolayısıyla  $x_1, \dots, x_n = 0$  olmalı. Parametrizasyon birebir olduğundan,  $p_1 = p_0$  olmak zorunda kalır. □

**Alıştırma 11.** *Tıkız bir manifold üzerinde bir Morse fonksiyonunun sonlu sayıda kritik noktası vardır; gösterin. Ne tür tıkız topolojik uzaylarda yalıtılmış noktalar sonlu sayıda olmak zorunda? Araştırın.*

### 3.2 Bir uygulama: $S^2$

Şimdi Morse Lemma kullanarak (sadece onu değil tabii) türevli topolojide önemli bir teorem kanıtlayalım. Kenarı olmayan ve tıkHz bir manifoldta *kapalı* diyoruz. Manifoldları şu ana kadar zaten kenarsız tanımlamıştık. Manifold kenarını Ders 4.1'de tanımlayacağız.

**Teorem 10.**  *$M$  kapalı (tıkHz ve kenarsız) bir 2-manifold ve  $f : M \rightarrow \mathbb{R}$ , tam iki kritik noktası olan bir Morse fonksiyonu olsun. Bu durumda  $M$ ,  $S^2$ 'ye difeomorftur.*

*Kanıt:* Kanıt bu bölümün sonuna kadar sürecek. Yapılacak olan şey kısaca kritik noktaların etrafında Morse komşuluklarını kullanarak dairesel bölgeler tanımlamak ve bu bölgelerin birbirine *yapıştırılmasıyla* manifoldun inşa edildiğini göstermek. İspatlayacağız ki bu dikiş sonucu ortaya çıkan topolojik uzay  $S^2$ 'ye difeomorftur.

$f$  tıkHz bir manifold üzerinde tanımlı bir fonksiyon olduğu için minimum ve maksimum değer aldığı noktalar vardır (Teorem 1). Ayrıca bu noktalarda  $f$ 'nin türevi sıfır olması gerektiği için bu noktalar teoremde verilen minimum ( $p_0$ ) ve maksimum ( $p_1$ ) noktalar olacaktır. Dolayısıyla  $M$ 'nin bir 2-manifold olduğu bilgisi ve Morse Önsavını kullanarak aldığımız (sırasıyla)  $V_0$  ve  $V_1$  Morse komşuluklarında  $f$  fonksiyonu sırasıyla  $f(p_0) - x_1^2 - x_2^2$  ve  $f(p_1) + x_1^2 + x_2^2$  olarak ifade edilecek. Şimdi bu komşuluklarda birer alt bölge tanımlayalım:

$$U_0 \doteq \{p \in M : f(p_0) \leq f(p) \leq f(p_0) + \varepsilon\} \subset V_0;$$

$$U_1 \doteq \{p \in M : f(p_1) \geq f(p) \geq f(p_1) - \varepsilon\} \subset V_1.$$

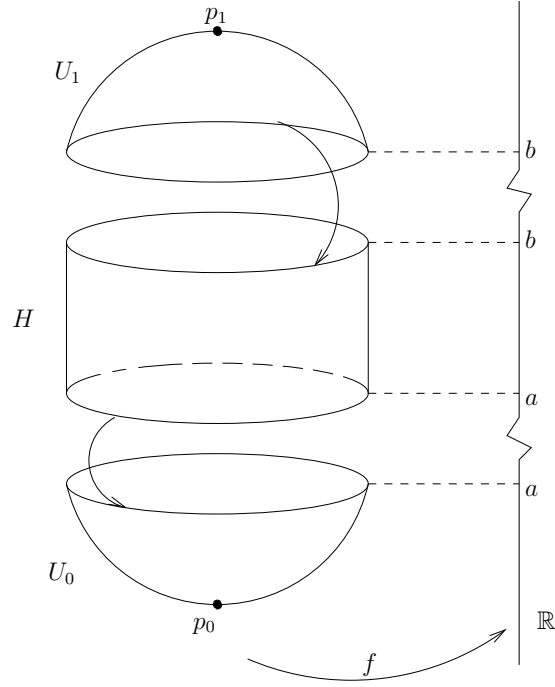
Bu durumda,

$$U_0 \cong \{p \in \mathbb{R}^2 : 0 \leq f(p) - f(p_0) = x_1^2 + x_2^2 \leq \varepsilon\};$$

$$U_1 \cong \{p \in \mathbb{R}^2 : 0 \leq f(p_1) - f(p) = x_1^2 + x_2^2 \leq \varepsilon\}$$

olur ki böylece  $U_0$  ve  $U_1$ 'in birer daireye difeomorf olduğunu görmüş olduk.

Demek ki, indisi 2 ve 0 olan iki kritik nokta etrafında *biri yukarı diğer aşağı bakan* iki tane disk varmış (yukarı ve aşağı sözcükleri aslında soyut bir manifold için bir şey ifade etmiyor). Burdan devam etmek için kanıtı sonra verilecek bir teorem kullanacağız.



Şekil 7:  $M$  manifoldu 3 parçanın yapıştırılmasıyla oluşuyor.

**Teorem 11.**  $f : M \rightarrow \mathbb{R}$  bir Morse fonksiyonu olsun.  $a < b$  olmak üzere  $a, b \in \mathbb{R}$  değerleri  $f$ 'nin olağan (kritik olmayan) iki değeri olsun. Ayrıca  $a$  ile  $b$  arasında başka hiçbir kritik değer olmasın. Bu durumda  $X_a \doteq f^{-1}(a)$  ve  $X_b \doteq f^{-1}(b)$  kümeleri difeomorftur ve  $f^{-1}([a, b])$  altuzayı  $X_a \times [a, b]$  uzayına difeomorftur.

Bizim durumumuzda  $a = f(p_0) + \varepsilon$  ve  $b = f(p_1) - \varepsilon$  seçersek,  $X_a$  ve  $X_b$  sırasıyla  $U_0$  ve  $U_1$ 'in kenar çemberleri olacak. Teorem 11 bunlarını birbirine difeomorf olduğunu (ki bariz) ve  $H = M - (\text{iç}(X_a) \cup \text{iç}(X_b))$  uzayının  $X_a \times [a, b]$  silindire difeomorf olduğunu söylüyor (Burada iç diyerek bir topolojik uzayın iç kümesini kastediyoruz).

Şu an elimizde üç soyut uzay var: iki tane daire ve bir çembersel silindir. Bu uzaylar kenarlarından yapıştırılarak başta verilen  $M$  manifoldu elde edilmiş (Şekil 7). Bu uzayların nasıl yapıştığını bilmiyoruz. Bunların birbirine yapıştırılıp küre yapılabileceğini göstermek için önce yapıştırmak diyerek ne demek istediğimizi tanımlayalım:

**Tanım 11.**  $X$  ve  $Y$  iki topolojik uzay,  $A \subset X$  bir altuzay,  $g : A \rightarrow Y$  sürekli bir gönderim olsun.  $X \amalg Y$  ayrık birleşim uzay üzerinde,  $x \in X$ ,  $y \in Y$  olmak üzere

$$x \sim x, y \sim y, x \sim y \Leftrightarrow y = g(x)$$

olarak tanımlanan  $\sim$  denklik bağıntısını düşünelim.  $Z$  kümesi bu bağıntının denklik sınıflarının kümesi,  $h : X \amalg Y \rightarrow Z$  gönderimiye her bir noktayı ait olduğu denklik sınıfına götüren örten izdüşüm gönderimi olsun.  $Z$  üzerinde şöyle bir topoloji tanımlayalım:

$U \subset Z$  açık kümedir ancak ve ancak  $h^{-1}(U)$   $X \amalg Y$ 'de açık ise.

Böyle tanımlanmış topolojiye bölüm topolojisi denir.  $Z$  topolojik uzayına  $X \amalg Y$ 'nin bölüm uzayı, ya da  $X$  ile  $Y$ 'nin  $g$  gönderimiyle birbirine yapıştırılması denir.  $X \cup_g Y$  olarak gösterilir.  $h$  gönderimine bölüm gönderimi denir.

**Alıştırma 12.** (Yukarıdaki ve buradaki topolojik tanımlar için örneğin Munkres'e başvurun [Munk].)

(a) Tanımda  $Z$ 'ye verilen topolojiyle şöyle verilen topolojinin aynı olduğunu kanıtlayın:

$U \subset Z$  kapalıdır ancak ve ancak  $h^{-1}(U)$   $X \amalg Y$ 'de kapalı ise.

(b) Hangisi daha fazla şey istiyor:  $Z$ 'ye  $g$ 'yi sürekli yapacak en basit topolojiyi koymak mı,  $g$ 'yi bölüm gönderimi yapacak yukarıdaki topolojiyi koymak mı?

(c) Her örten açık (ya da kapalı) gönderimin bölüm gönderimi olduğunu kanıtlayın. Her bölüm gönderimi açık (ya da kapalı) mıdır?

Şimdi kanıtımıza devam edebilmek için türevli topolojiden gelen bir kaç yapıştırma teoremi kullanmamız gerekecek (kanıt için bkz. örneğin [GiPo] ya da [Hirs]). Teoremlerde artık bir manifoldun kenarı kavramını kullanmamız gerekiyor. Daire ya da silindir için şöyle böyle ne kastedildiği açık. Tanımları gelecek derse erteliyoruz.

**Teorem 12.**  $X$  ve  $Y$  pürüzsüz  $n$ -manifoldlar olsun.  $X$ 'in kenarının ( $\partial X$ ) bağlantılı bir parçasından  $Y$ 'nin kenarının bağlantılı bir parçasına ( $\partial Y$ ) gıcır  $g$  difeomorfisi verilsin.  $X$  ile  $Y$ 'nin  $g$  gönderimiyle birbirine yapıştırılmasıyla elde edilen uzay da pürüzsüz bir manifolddur.

Sokaktaki insan diliyle söyleyelim: iki manifoldu kenarlarından bir difeomorfiyle yapıştırırsak, yani o gönderim altında birbirine giden noktaları özdeşleştirip tek nokta gibi görürsek çıkan uzay da pürüzsüz. Bu teorem sürekli ya da  $C^k$  kategorilerinde de yazılabilirdi.

**Teorem 13.**  $X_1, X_2, Y_1$  ve  $Y_2$  pürüzsüz manifoldlar;  $\varphi_1 : X_1 \rightarrow X_2$ ,  $\varphi_2 : Y_1 \rightarrow Y_2$ ,  $g_1 : \partial X_1 \rightarrow \partial Y_1$ ,  $g_2 : \partial X_2 \rightarrow \partial Y_2$  difeomorfiler olsun. Eğer  $g_2 \circ \varphi_1|_{\partial X_1} = \varphi_2|_{\partial Y_1} \circ g_1$  sağlanıyorsa yani

$$\begin{array}{ccc} \partial X_1 & \xrightarrow{\varphi_1|_{\partial X_1}} & \partial X_2 \\ g_1 \downarrow & & \downarrow g_2 \\ \partial Y_1 & \xrightarrow{\varphi_2|_{\partial Y_1}} & \partial Y_2 \end{array}$$

diyagramı değişmeliyse o zaman

$$X_1 \cup_{g_1} Y_1 \cong X_2 \cup_{g_2} Y_2$$

olur.

Yani, kenarlarından yapışacak manifoldlar yerine bunlara difeomorf başka manifoldları yapıştırırsak, yapıştırma gönderimini de yukarıdaki koşulu sağlamak üzere istediğimiz gibi değiştirirsek, yapışma manifoldun difeomorfi sınıfı değişmez.

Teorem 10'un kanıtına geri dönelim.  $U_0$  ve  $U_1$  diye iki dairemiz ve  $H$  diye bir çembersel silindirimiz vardı. Şu bariz iddiayı alıştırma olarak bırakalım:

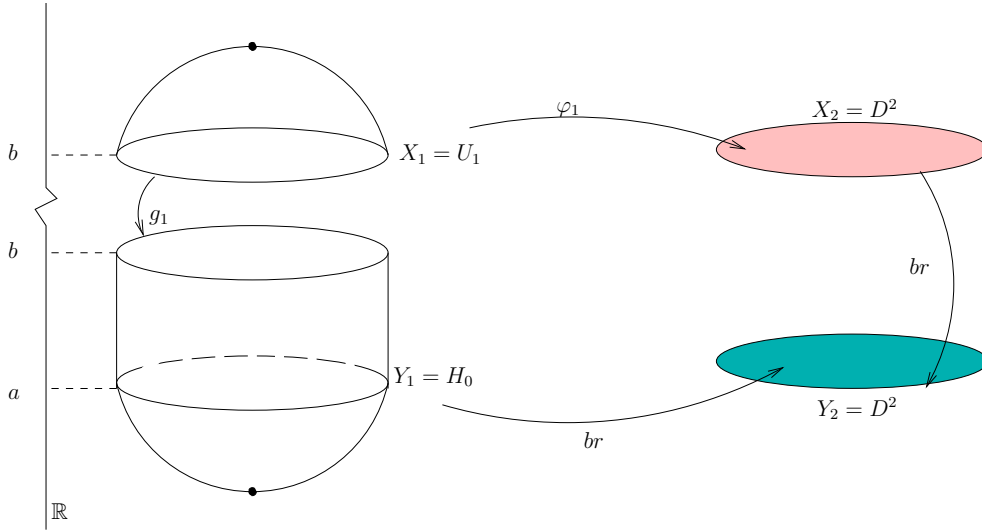
**Alıştırma 13.**  $U_0$ 'ın kenarı ile  $H$ 'nin bir kenarından bir difeomorfiyle birbirine yapıştırılması sonucu ortaya çıkan kenarlı manifoldun daireye difeomorf olduğunu kanıtlayın.

Alıştırmada çıkan daireye  $H_0$  diyelim. Şimdiki savımız  $H_0$  ile  $U_1$  daireleri kenarlarından yapıştırıldığında çıkan manifoldun aynen  $\mathbb{R}^3$ 'teki iki daireyi yapıştırmak gibi küre olduğu (Şekil 8).

Teorem 13'ü kullanacağız. Teoremdaki  $X_1 = U_1$ ,  $Y_1 = H_0$  olsun.  $X_2$  ve  $Y_2$  de birim daire  $D^2$  olsun. Problemin içinde bilmediğimiz bir  $g_1 : \partial X_1 \rightarrow \partial Y_1$  var. Teoremdaki  $g_2$  ve  $\varphi_2$ 'yi birim difeomorfiler seçelim. Teoremi kullanabilmek için

$$\begin{array}{ccc} \partial X_1 & \xrightarrow{\varphi_1|_{\partial X_1}} & \partial X_2 \\ g_1 \downarrow & & \downarrow br \\ \partial Y_1 & \xrightarrow{br} & \partial Y_2 \end{array}$$

diyagramını değişmeli yapacak bir  $\varphi_1 : X_1 \rightarrow X_2$  bulmalıyız. Böyle bir difeomorfi varsa, Teorem 13 üstteki yapıştırmanın sonucunun alttaki yapıştırmanın



Şekil 8: İki daire kenarlarından hangi difeomorfiyle yapışırsa yapışsın küre verir.

sonucuna yani  $S^2$ 'ye (Alıştırma 15) difeomorf olduğunu söyleyecek ve kanıt bitecek. Öyle bir  $\varphi_1$ 'in varlığını Alıştırma 14 gösteriyor.  $\square$

**Alıştırma 14.** Çemberden kendisine verili herhangi bir  $g_1$  difeomorfsi için  $\varphi_1|_{S^1} = g_1$  olacak biçimde daireden daireye bir  $\varphi_1$  difeomorfsi var olduğunu kanıtlayın. Bu difeomorfsiyi gıcır yapmaya çalışın. Analitik yapabilir misiniz?

**Alıştırma 15.**  $D^2$  birim daire  $\mathbb{R}^2$ 'nin,  $S^2$  birim küresi  $\mathbb{R}^3$ 'ün altuzayları olmak üzere  $D^2 \cup_{br} D^2$ 'nin  $S^2$ 'ye homeomorf olduğunu gösterin (burada  $br$ ,  $\partial D^2$ 'den kendisine birim gönderim). Difeomorf olduklarını daha ileride geri dönüp kanıtlayın.

**Alıştırma 16.**  $n$  boyutlu kapalı (tıkız ve kenarsız) bir manifoldun üstündeki bir Morse fonksiyonunun iki kritik noktası varsa bu manifold  $S^n$ 'ye homeomorf mu olmak zorunda?  $S^2$  için yaptığımız kanıtı benzer bir kanıt yapmak isterseniz hangi teoremlere ihtiyaç duyarsınız? Araştırın.

Bu dersin meyvelerini toplayalım şimdi:

**Alıştırma 17.**  $A = \{(z_1, z_2) \in \mathbb{C}^2 | z_1 \cdot z_2 = 1\}$  kompleks düzlemde bir hiperyüzey olsun. Bu yüzey üzerinde tanımlı bir Morse fonksiyonu inşa edip, bu yüzeyin  $S^1 \times I$ 'ya difeomorf olduğunu gösterin.